

CÓDIGO DA AÇÃO	OesteCIM.12.19
DESIGNAÇÃO DA AÇÃO	Sistemas inteligentes de controlo de tráfego
TERRITÓRIO ABRANGIDO	Freguesia de Santa Maria S. Pedro e Matações
OBJETIVOS ESPECÍFICOS	Melhorar o funcionamento da rede, gerindo os fluxos e otimizando os espaços de estacionamento disponíveis.
DESCRIÇÃO	<p>A presente ação materializa-se na aquisição de sistema de detetores de presença de veículos nos lugares de estacionamento, funcionando em rede com uma central de gestão de fluxos. Disponibiliza informação online ao público e no local, com painel informativo relativo aos lugares disponíveis. Influencia positivamente a circulação e as opções do utilizador, contribuindo para uma redução de custos com combustíveis e consequentemente de emissões de GEE.</p> <p>Compreende também a aquisição de equipamentos móveis para contagem e monitorização de veículos, com hardware e software que permite a captação de valores de velocidade e tipologia de veículos em tempo real. O conhecimento da prática de velocidades excessivas impulsiona a tomada de medidas de correção tendentes à redução de velocidade e consequente baixa de consumo de combustível e menor libertação de GEE.</p>
INTERDEPENDÊNCIAS	-
ENTIDADES RESPONSÁVEIS	Município de Torres Vedras
TEMPORALIDADE	Longo prazo
HORIZONTE TEMPORAL	2023
TIPOLOGIA DE MEDIDA	(vi) Investimentos em equipamento de sistemas inteligentes de controlo de tráfego rodoviário, quando comprovado o relevante contributo para a redução de GEE.

INDICADOR DE REALIZAÇÃO OBRIGATÓRIO	META 2018	META 2023
Planos de mobilidade urbana sustentável implementados (n.º)	0	1

INDICADOR DE RESULTADO OBRIGATÓRIO	META 2018	META 2023
Redução estimada dos gases com efeito de estufa (ton./CO ₂)	0,00	173,63

ESTRUTURA DE CUSTO DO INVESTIMENTO	
Estudos e projetos	-
Ações imateriais	4 000,00 €
Empreitadas	316 136,00 €
Outras aquisições de serviços	-
Certificações	-
Custo de exploração	79 864,00 €
Total	400 000,00 €

FONTE DE RECEITA	
Financiamento	340 000,00 €
Receitas próprias	60 000,00 €
Empréstimos	-
Custo	400 000,00 €